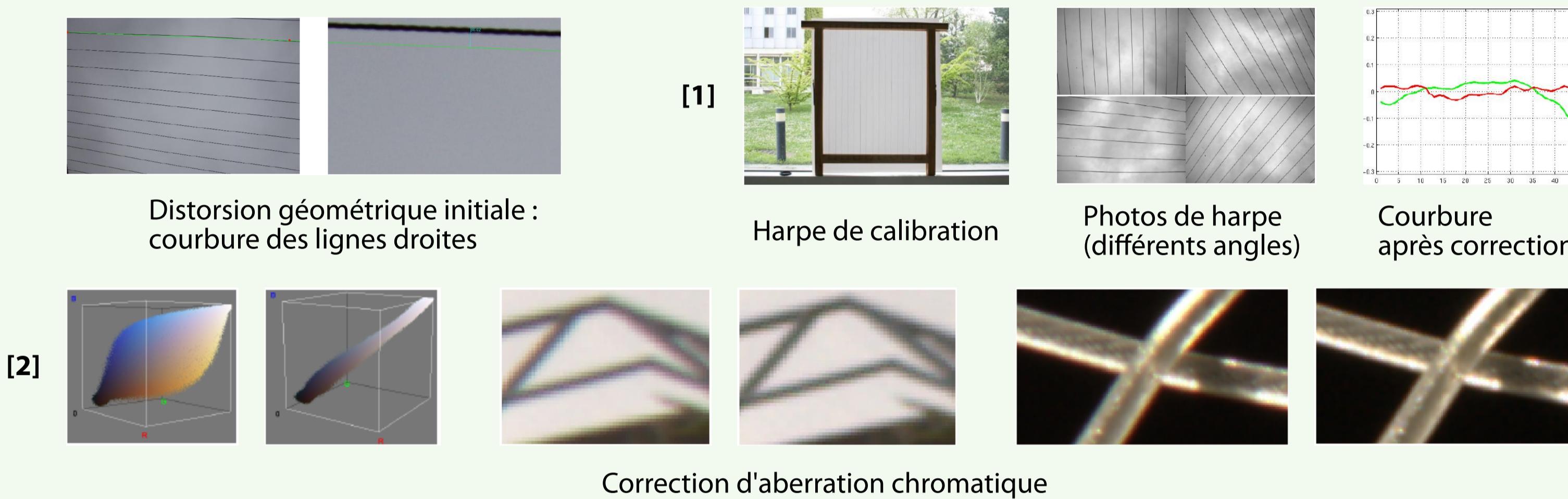




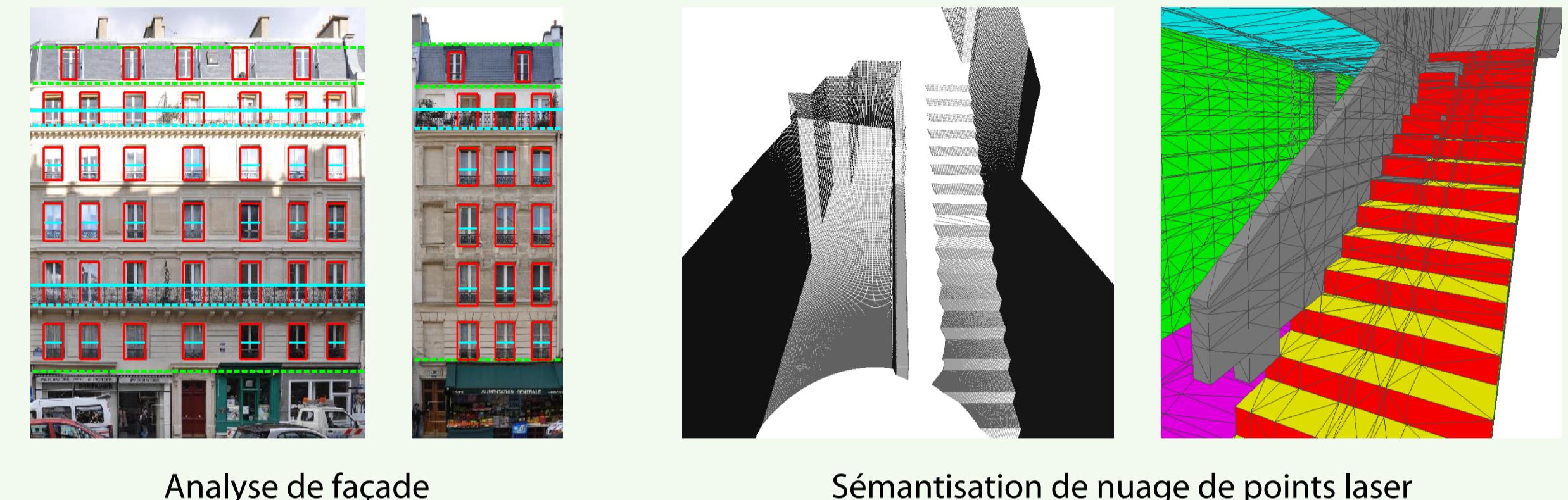
Reconstruction 3D et sémantisation

<http://imagine.enpc.fr/>

Calibration interne de caméra

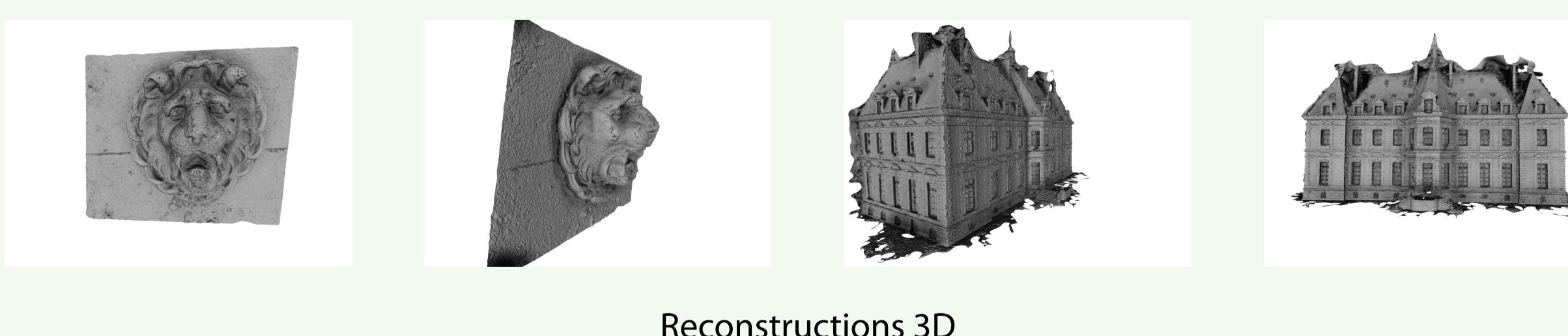
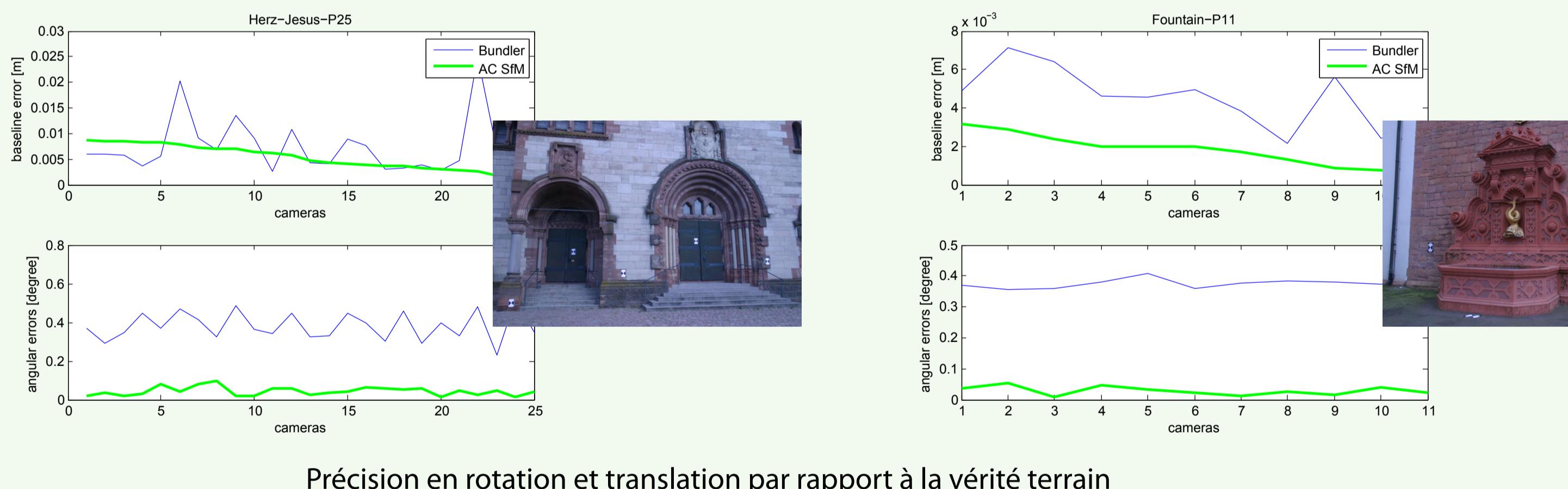


Sémantisation [6]



Calibration externe par méthode *a contrario*

Approche incrémentale [4]



[1] Grompone, Monasse, Morel, Tang, JOSA (A) 2012

[2] Rudakova, Monasse, PSIVT 2013

[3] Moisan, Moulon, Monasse, IPOL 2012

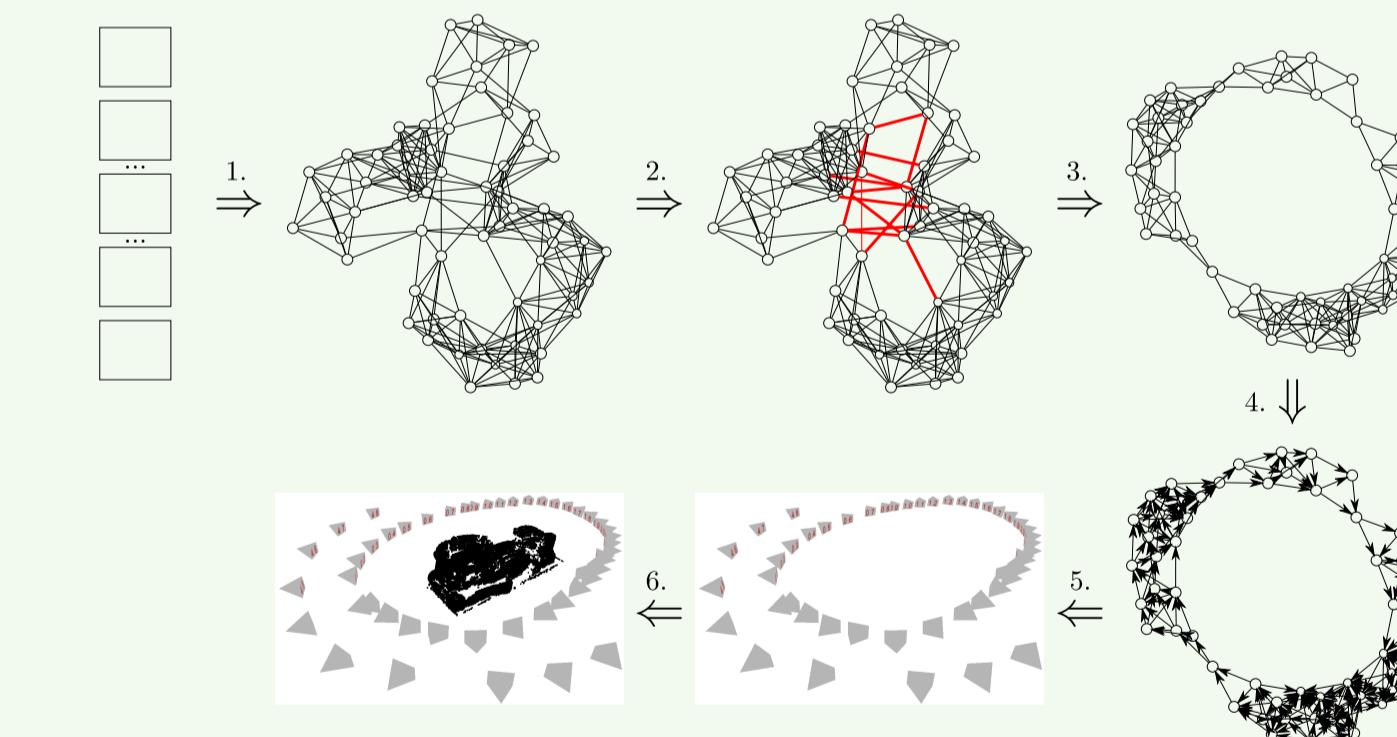
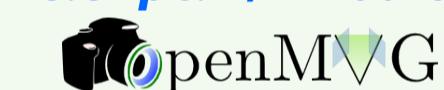
[4] Moulon, Monasse, Marlet, ACCV 2012

[5] Moulon, Monasse, Marlet, ICCV 2013

Calibration externe par méthode *a contrario*

Approche globale [5]

Basé sur la bibliothèque OpenMVG
<http://imagine.enpc.fr/~moulonp/openMVG/>



1. AC-RANSAC des correspondances locales
2. Consistance globale des rotations
3. Rotations globales
4. Translations relatives
5. Translations globales
6. Structure et mouvements finaux



Précision \geq meilleures méthodes globales
Vitesse \sim meilleures méthodes séquentielles

Contact : Pascal.Monasse@enpc.fr